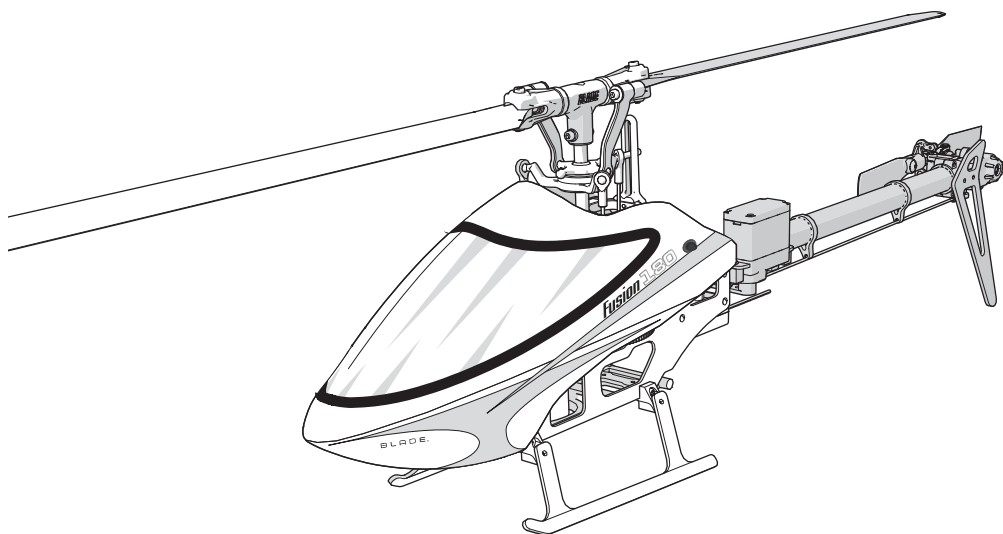


HORIZON
H O B B Y



BLADE®

Fusion™ 180



Instruction Manual
Bedienungsanleitung
Manuel d'utilisation
Manuale di Istruzioni

BNF
BASIC

AS3X®

AVVISO

Tutte le istruzioni, le garanzie e altri documenti pertinenti sono soggetti a modifiche a totale discrezione di Horizon Hobby, LLC. Per una documentazione aggiornata sul prodotto, visitare il sito www.horizonhobby.com o www.towerhobbies.com e fare clic sulla sezione Support del prodotto.

Convenzioni terminologiche

I seguenti termini vengono utilizzati in tutta la documentazione relativa al prodotto per indicare il livello di eventuali danni connessi all'utilizzo di questo prodotto:

AVVERTENZA: indica procedure che, se non debitamente seguite, determinano la probabilità di danni alle cose, danni collaterali e gravi lesioni alle persone OPPURE una probabilità elevata di lesioni superficiali alle persone.

ATTENZIONE: indica procedure che, se non debitamente seguite, determinano la probabilità di danni alle cose E la possibilità di gravi lesioni alle persone.

AVVISO: indica procedure che, se non debitamente seguite, possono determinare la possibilità di danni alle cose E la possibilità minima o nulla di lesioni alle persone.



AVVERTENZA: leggere PER INTERO il manuale di istruzioni per acquisire dimestichezza con le caratteristiche del prodotto prima di metterlo in funzione. Un uso improprio del prodotto può causare danni al prodotto stesso e ai beni personali e provocare gravi lesioni alle persone.

Questo è un prodotto sofisticato per appassionati di modellismo. Deve essere utilizzato in modo attento e responsabile e richiede alcune conoscenze basilari di meccanica. L'uso improprio o irresponsabile di questo prodotto potrebbe causare lesioni alle persone o danni al prodotto stesso o ad altre cose. Questo prodotto non deve essere utilizzato dai bambini senza la diretta supervisione di un adulto. Non utilizzare componenti incompatibili o modificare il prodotto in maniera diversa da quanto riportato nelle istruzioni fornite da Horizon Hobby, LLC. Questo manuale contiene le istruzioni per la sicurezza, l'uso e la manutenzione del prodotto. È fondamentale leggere e seguire tutte le istruzioni e le avvertenze riportate nel manuale prima di montare, impostare o usare il prodotto per poterlo utilizzare correttamente ed evitare di causare danni alle cose o gravi lesioni alle persone.

Età consigliata: almeno 14 anni. Questo non è un giocattolo.

Precauzioni e avvertenze sulla sicurezza

- Mantenere sempre la distanza di sicurezza in tutte le direzioni attorno al modello per evitare collisioni o danni. Questo modello è controllato da un segnale radio soggetto a interferenze provenienti da diverse sorgenti non controllabili dall'utilizzatore. Tali interferenze possono provocare perdite momentanee di controllo.
- Utilizzare sempre il modello in spazi liberi da veicoli, traffico e persone.
- Seguire sempre scrupolosamente le istruzioni e le avvertenze sia per il modello che per tutti gli accessori (caricabatteria, pacchi batteria ricaricabili, ecc.).
- Tenere sempre le sostanze chimiche, le parti piccole e i componenti elettrici fuori dalla portata dei bambini.
- Evitare sempre il contatto con l'acqua di tutte le apparecchiature che non sono state appositamente progettate a tale scopo. L'umidità danneggia i componenti elettronici.
- Non mettere in bocca le parti del modello. Potrebbe essere pericoloso e persino mortale.
- Innestare sempre la presa dell'acceleratore prima di avvicinarsi all'aereo.
- Non utilizzare il modello se le batterie della trasmittente sono poco cariche.
- Tenere sempre il velivolo in vista e sotto controllo.
- Abbassare sempre completamente lo stick del motore, quando le eliche rischiano di toccare un oggetto o il suolo.
- Usare sempre batterie completamente cariche.
- Tenere sempre la trasmittente accesa quando il velivolo viene alimentato.
- Rimuovere sempre le batterie prima dello smontaggio.
- Tenere sempre pulite le parti mobili.
- Tenere sempre i componenti asciutti.
- Lasciare sempre che i componenti si raffreddino dopo l'uso prima di toccarli.
- Rimuovere sempre le batterie dopo l'uso.
- Non utilizzare mai velivoli con cablaggio danneggiato.
- Non toccare mai le parti in movimento.



ATTENZIONE AI PRODOTTI CONTRAFFATTI: se è necessario sostituire la ricevente Spektrum in dotazione con uno dei prodotti Horizon Hobby, si raccomanda di acquistare sempre da Horizon Hobby, LLC o da un suo rivenditore autorizzato per essere certi dell'autenticità e della qualità del prodotto Spektrum. Horizon Hobby, LLC nega ogni assistenza tecnica e garanzia a titolo esemplificativo, ma non esaustivo in merito alla compatibilità e alle prestazioni di prodotti contraffatti o dichiarati compatibili con la tecnologia DSM o Spektrum.

BLADE® Fusion 180

Indice

Precauzioni e avvertenze sulla sicurezza.....	57	sensibilità	66
Indice	58	Regolazione dei valori di sensibilità.....	67
Preparazione al primo volo.....	59	Salvataggio delle regolazioni della sensibilità.....	67
Controlli prima del volo	59	Regolazione servocomandi Blade Trio Fusion 180	67
Impostazione trasmettente.....	59	Impostazione modalità di regolazione servi	68
Installazione della batteria di volo	61	Regolazione della posizione neutra dei servi	68
Connessione trasmettente e ricevente (binding)	62	Livellamento piatto oscillante.....	68
Throttle Hold	62	Salvataggio delle regolazioni dei servi.....	68
Test di controllo della direzione	62	Guida alla risoluzione dei problemi Blade Trio Fusion 180.....	69
Controlli prima del volo sul Blade Trio Fusion 180	64	Vista esplosa	70
In volo con il Blade Trio Fusion 180	64	Parti di ricambio	71
Spegnimento per bassa tensione (LVC).....	65	Parti opzionali	71
Regolazione sensibilità giroscopio.....	65	Garanzia	71
Controlli e manutenzione dopo il volo.....	65	Garanzia e Assistenza - Informazioni per i contatti	72
Impostazioni avanzate	65	Informazioni sulla conformità per l'Unione Europea ..	72
Parametri della sensibilità.....	66		
Impostazione della modalità di regolazione della			

Specifiche

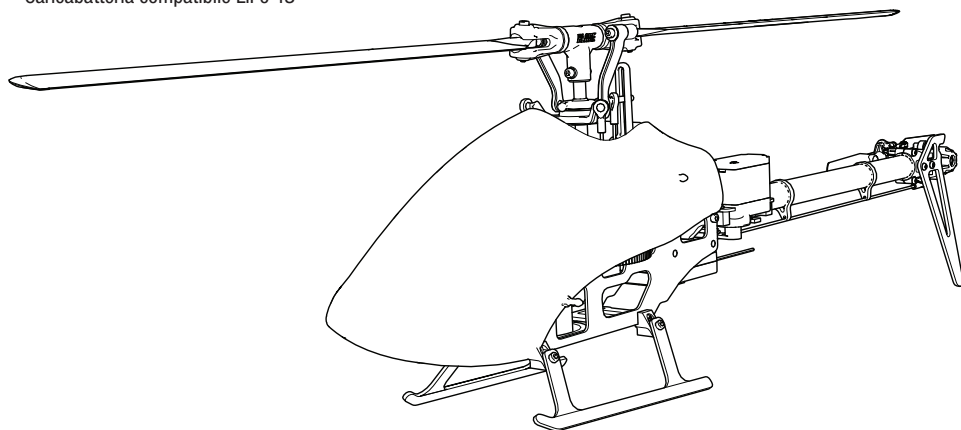
Lunghezza	370 mm	Diametro rotore di coda	100 mm
Altezza	125 mm	Peso in volo	240 g
Diametro rotore principale	412 mm		

Prodotti necessari

- Trasmettente compatibile DSM2/DSMX
- Batteria LiPo 50C 14,8 V 4S 450 mAh
- Caricabatteria compatibile LiPo 4S

Box Contenuto della scatola

- Blade® Fusion 180 (BLH5850)



Per ricevere gli aggiornamenti sul prodotto, offerte speciali e molto altro, registrare il prodotto sul sito www.bladehelis.com.

Preparazione al primo volo

- Estrarre il contenuto dalla scatola e controllarlo.
- Caricare la batteria di volo
- Installare la batteria di volo sull'elicottero (dopo averla caricata completamente)
- Programmare la trasmittente computerizzata
- Connettere la trasmittente (binding)
- Acquisire dimestichezza con i comandi
- Cercare un'area adatta per volare

Controlli prima del volo

- Accendere sempre prima la trasmittente**
- Collegare la batteria di volo al cavo dell'ESC
- Aspettare che la ricevente e l'ESC si inizializzino e si armino correttamente
- Fare volare il modello
- Far atterrare il modello
- Scollegare la batteria di volo dall'ESC
- Spegnere sempre la trasmittente per ultima**

Impostazione trasmittente

Prima di provare a connettere o a far volare l'elicottero, programmare la trasmittente. I valori necessari per programmare la trasmittente sono visualizzati di seguito per le versioni Spektrum DX6i, DX7s, DX8 DX7 (Gen2), DX8 (Gen2), DX9, DX18 e DX20.

I file per i modelli che usano le trasmittenti Spektrum con il software AirWare possono essere scaricati dal sito Spektrum. Per maggiori informazioni sulla programmazione della modalità di volo normale e Throttle Hold, consultare il manuale della trasmittente.

DX6i

SETUP LIST		ADJUST LIST					
Tipo di modello		TRAVEL ADJ					
HELI		Canale	Corsa				
		THRO	100/100				
Tipo di piatto		AILE	100/100				
1 servo 90		ELEV	100/100				
REVERSE		RUDD	100/100				
Canale	Direzione	GYRO	100/100				
THRO	N	PITC	100/100				
AILE	N	Curva motore					
ELEV	N	Pos Interr. (F Mode)	Pos 1	Pos 2	Pos 3	Pos 4	Pos 5
RUDD	N	NORM	0	45	50	50	50
GYRO	N	STUNT	75	75	75	75	75
PITC	R	HOLD	0	0	0	0	0
D/R COMBI		Curva passo					
D/R SW	AILE	Pos Interr. (F Mode)	Pos 1	Pos 2	Pos 3	Pos 4	Pos 5
Timer		NORM	30	40	50	75	100
Tempo a scalare	3:00	STUNT	0	25	50	75	100
Interuttore	THR CUT	HOLD	0	25	50	75	100
Tipo di Modulazione		GYRO					
AUTO DSMX-ENABLE		RATE	Interr.-F.MODE				
		0	50%	NORM	0		
		1	50%	STUNT	1		

DX7s, DX8

SYSTEM SETUP	
Tipo di modello	
HELI	
Tipo di piatto	
1 servo Normal	
F-Mode Setup	
Modalità di volo	F Mode
Hold	Hold
SW Select	
Trainer	AUX 2
F Mode	Gear
Gyro	INH
Mix	INH
Hold	INH
Knob	INH
Frame Rate	
11ms	
DSMX	

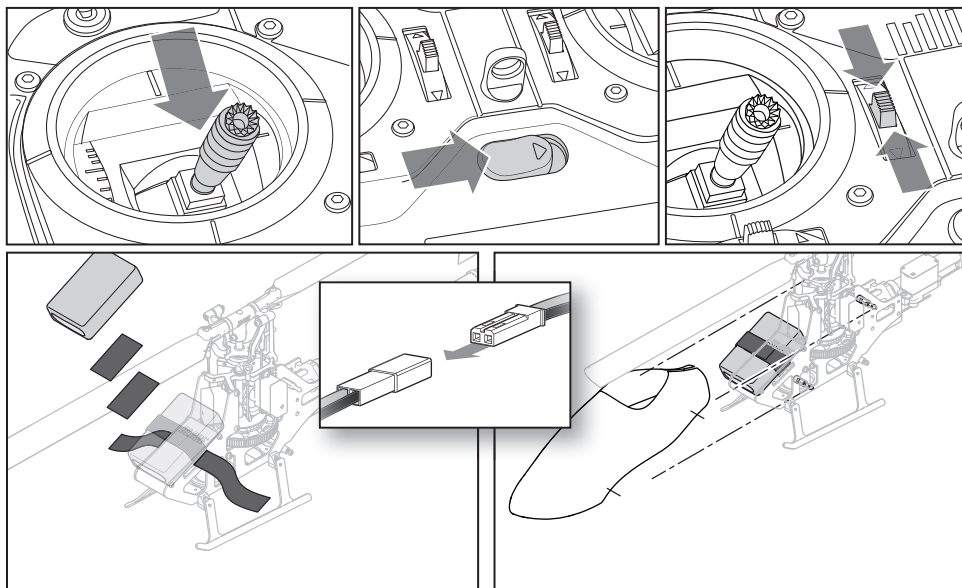
FUNCTION LIST						
Servo Setup						
Can.	Corsa		Reverse		Can.	Corsa
THR	100/110		Normal		GER	100/100
AIL	100/100		Normal		PIT	100/100
ELE	100/100		Normal		AX2	100/100
RUD	100/100		Normal			
D/R & Expo						
Can.	Pos. Interr. (Ail D/R)		D/R	Expo	Curva motore	
	DX7s	DX8			Pos. Interr. (F Mode)	
AILE	0	0	100/100	0	Pt 3	Pt 4
	1	1	85/85	0	Pt 5	
	1	2	85/85	0		
ELEV	0	0	100/100	0		
	1	1	85/85	0		
	1	2	85/85	0		
RUDD	0	0	100/100	0		
	1	1	85/85	0		
	1	2	85/85	0		
Gyro						
Normal			75%			
Stunt 1			75%			
Hold			75%			
Channel			Gear			
SW			F Mode			
Timer					Mode	
					Conteggio a scendere	
Time					3:00 Tone	
Start					Motore in avanti	
Over					25%	

DX6, DX6e, DX7 (Gen 2), DX8 (Gen 2), DX9, DX18, DX20, iX12

SETUP LIST	
Tipo di modello	
HELI	
Tipo di piatto	
Normal	
F-Mode Setup	
Interruttore 1	Interr. B
Interruttore 2	Inhibit
Hold	Interr. H
Assegnazione Canale	
Input Canale	
1 Throttle	
2 Aileron	
3 Elevator	
4 Rudder	
5 Gear	Interr. B
6 Aux 1	
Frame Rate	
11ms	
DSMX	

FUNCTION LIST							
Servo Setup							
Can.	Corsa		Reverse		Can.	Corsa	
THR	100/110		Normal		GER	100/100	
AIL	100/100		Normal		PIT	100/100	
ELE	100/100		Normal		AX2	100/100	
RUD	100/100		Normal				
D/R & Expo							
Chan	Pos. Interr. (F)			D/R	Expo	Curva passo	
	DX6	DX7, 8, 9, 18, 20				Pos. Interr. (B)	
AILE	0	0		100/100	0	Pt 3	Pt 4
	1	1		85/85	0	Pt 5	
	1	2		85/85	0		
ELEV	0	0		100/100	0		
	1	1		85/85	0		
	1	2		85/85	0		
RUDD	0	0		100/100	0		
	1	1		85/85	0		
	1	2		85/85	0		
Curva motore							
Pos. Interr. (B)		Pt 1	Pt 2	Pt 3	Pt 4	Pt 5	
N		0	45	50	50	50	
1		60	60	60	60	60	
2		75	75	75	75	75	
HOLD		0	0	0	0	0	
Gyro							
Pos. 0			75%				
Pos. 1			75%				
Pos. 2			75%				
Canale			Gear				
Interruttore			B				
Timer							
Mode					Conteggio a scendere		
Time					3:00		
Start					Motore in avanti		
Over					25%		
One Time					Inibito		

Installazione della batteria di volo



1. Abbassare lo stick del gas.
2. Accendere la trasmittente.
3. Centrare il trim del gas.
4. Per consentire all'ESC di armarsi e impedire ai rotori di iniziarsi all'avvio, attivare la modalità di volo normale con Throttle Hold prima di collegare la batteria di volo.
5. Fissare le due parti del nastro a strappo al telaio dell'elicottero e alla batteria di volo.
6. Installare la batteria sul telaio dell'elicottero. Fissarla con una fascetta a strappo. Collegare il cavo della batteria all'ESC.

ATTENZIONE: posizionare sempre il cavo di alimentazione LONTANO dal servo dell'elevatore. In caso contrario il cavo potrebbe rimanere impigliato, causando uno schianto e provocando lesioni e danni materiali.

ATTENZIONE: assicurarsi che la batteria di volo non venga a contatto con il motore. In caso contrario, il motore, l'ESC e la batteria si surriscaldano, causando uno schianto e provocando lesioni e danni materiali.

7. Non muovere l'elicottero finché la ricevente non si è inizializzata. Quando l'inizializzazione dell'elicottero è terminata, il LED sulla ricevente diventa fisso.
8. Il motore dell'elicottero emette due suoni, indicando che l'ESC è armato.

ATTENZIONE: scollegare sempre la batteria LiPo dalla ricevente del velivolo quando non vola per evitare di scaricare eccessivamente la batteria. Le batterie scaricate a una tensione inferiore a quella minima consentita possono danneggiarsi dando luogo a prestazioni inferiori ed esponendo a pericolo d'incendio quando vengono caricate.

Connessione trasmittente e ricevente (binding)

La connessione (binding) è la procedura che permette di programmare la ricevente in modo che riconosca il codice univoco di identificazione (GUID, Globally Unique Identifier) di una singola trasmittente specifica. Affinché il

velivolo funzioni correttamente, è necessario effettuare la connessione della trasmittente Spektrum DSM2/DSMX con la ricevente.

Procedura di connessione (binding)

1. Scollegare la batteria di volo dall'elicottero.
2. Per impostare correttamente la trasmittente, consultare la tabella specifica di cui sopra.
3. Abbassare completamente lo stick del gas e il suo trim.
4. Spegnerla la trasmittente e spostare tutti gli interruttori in posizione 0.
5. Inserire il connettore bind nell'estensione della presa bind.
6. Collegare la batteria di volo all'ESC. Il LED sulla ricevente lampeggia, indicando che quest'ultima è in modalità bind.
7. Mettere la trasmittente in modalità Bind tenendo premuto l'apposito interruttore durante l'accensione della trasmittente.
8. Rilasciare il pulsante/l'interruttore Bind dopo 2-3 secondi. L'elicottero è connesso quando il LED sulla ricevente diventa fisso.
9. Scollegare la batteria di volo e rimuovere il connettore bind. Conservare il connettore bind in un luogo facilmente accessibile.

AVVISO: rimuovere il connettore bind per impedire al sistema di entrare in modalità bind alla prossima accensione.

Se si verificano problemi, seguire le istruzioni per la connessione e consultare la guida alla risoluzione dei problemi

della trasmittente per ulteriori informazioni. Se necessario, contattare il servizio di assistenza tecnica di Horizon Hobby. Per trovare un elenco completo delle trasmissioni compatibili DSM, visitare il sito www.bindnfly.com.

Throttle Hold

L'interruttore Throttle Hold spegne solo il motore su un elicottero elettrico. È necessario mantenere i comandi del passo e della direzione.

Le pale girano se la funzione Throttle Hold è disattivata. Per sicurezza azionare l'interruttore Throttle Hold ogni volta che è necessario maneggiare l'elicottero o controllare la direzione dei comandi.

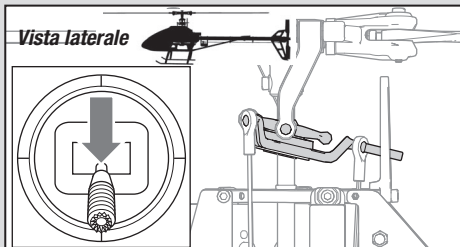
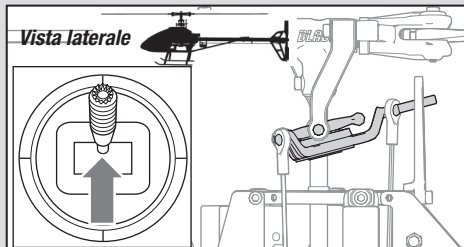
L'interruttore Throttle Hold viene utilizzato anche per spegnere il motore se l'elicottero è fuori controllo, rischia di cadere o in concomitanza di ambedue i casi.

Per maggiori informazioni sulla programmazione della funzione Throttle Hold, consultare il manuale della trasmittente.

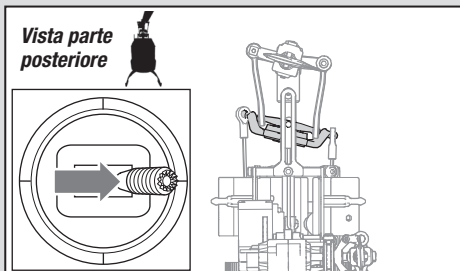
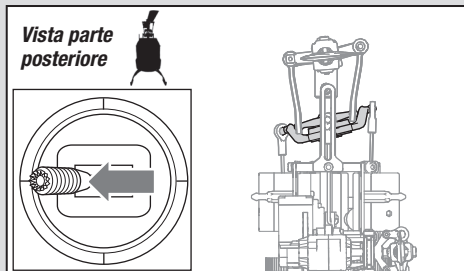
Test di controllo della direzione

Controllare i comandi prima del primo volo per accertarsi che i servi, le aste di comando e le altre parti funzionino correttamente. Attivare la funzione Throttle Hold quando si effettuano i test di controllo della direzione.

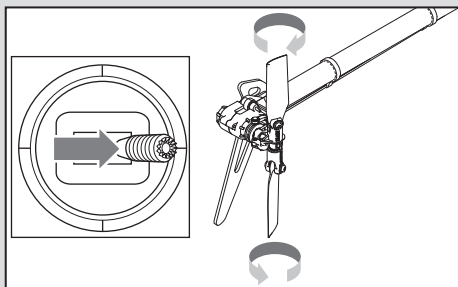
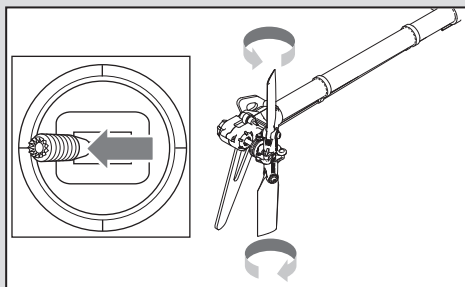
Elevatore



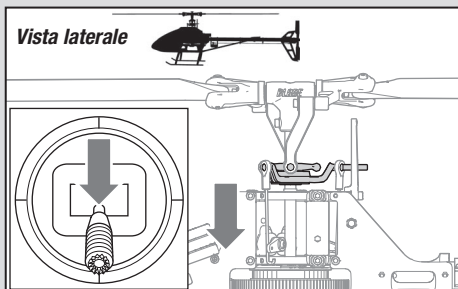
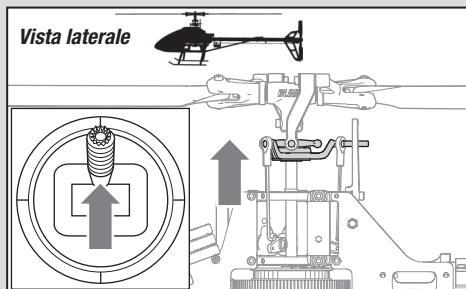
Alettone



Direzionale



Passo collettivo



Test di controllo del motore

Posizionare l'elicottero all'aperto su una superficie pulita, piana (cemento o asfalto) e priva di ostacoli. Tenersi sempre a distanza dalle pale del rotore in movimento.

1. Il motore emette un duplice bip quando l'ESC dell'elicottero si arma correttamente. Prima di continuare, verificare che l'interruttore TH HOLD sia attivato.



AVVERTENZA: il motore gira quando si accelera e l'interruttore TH HOLD è disattivato.

2. Controllare la direzione del piatto oscillante per accertarsi che si muova nel verso corretto. Si vedano le figure sopra.



AVVERTENZA: tenersi ad almeno 10 m di distanza dall'elicottero quando il motore è in funzione. Non tentare ancora di far volare l'elicottero.

3. Impostare la trasmittente in modalità di volo normale. Accertarsi che lo stick del gas sia completamente abbassato. Disattivare la funzione Throttle Hold. Aumentare lentamente il gas finché le pale iniziano a girare. Le pale principali devono girare in senso orario guardando l'elicottero dall'alto. Le pale del rotore di coda devono girare in senso antiorario guardando l'elicottero dal lato destro.

AVVISO: se le pale del rotore principale stanno girando in senso antiorario, abbassare il gas immediatamente. Attivare la funzione Throttle Hold. Scollegare la batteria dall'elicottero, invertire uno dei due cavi che collegano il motore all'ESC e ripetere il test di controllo del motore.

Controlli prima del volo sul Blade Trio Fusion 180

- Controllare che le viti siano ben strette
- Controllare che le pale del rotore principale e di coda non siano danneggiate
- Controllare che tutte le aste di comando si muovano liberamente, ma non possano staccarsi facilmente
- Controllare che la batteria di volo e quella della trasmittente siano completamente cariche
- Controllare che i cavi non siano tagliati, schiacciati o sfilacciati e che siano adeguatamente fissati
- Controllare tutti i collegamenti
- Controllare che tutti i denti degli ingranaggi siano al loro posto
- Eseguire un test completo delle superfici di controllo
- Controllare che i servocomandi funzionino correttamente
- Controllare che la batteria di volo sia adeguatamente fissata
- Controllare che la ricevente sia adeguatamente fissata

In volo con il Blade Trio Fusion 180

Prima di scegliere un'area dove volare, consultare le leggi e le ordinanze locali.

Scegliere uno spazio aperto, lontano da persone e oggetti. Per i primi voli utilizzare il modello all'esterno in condizioni di vento debole. Tenersi sempre ad almeno 10 metri di distanza dall'elicottero quando il motore è in funzione.

Il Blade Fusion 180 è destinato ad essere utilizzato all'esterno o all'interno di un locale ampio, ad es. una palestra.

Decollo

Aumentare il gas per portare l'elicottero velocemente in volo stazionario ad almeno 60 centimetri da terra, fuori dall'effetto suolo.



ATTENZIONE: non inviare comandi ad alettone, elevatore o timone prima del decollo, altrimenti l'elicottero potrebbe schiantarsi durante il decollo.

In volo

L'elicottero si solleva da terra quando la testa del rotore raggiunge una velocità adeguata. Stabilire una condizione di volo stazionario a bassa quota per verificare il corretto funzionamento dell'elicottero. Non è necessario impostare alcun trim; la struttura flybarless del Blade Trio Fusion 180 rende superfluo il trim. L'impostazione del trim o sub-trim può provocare una deriva o rotazione indesiderata dell'elicottero.

Si consiglia di effettuare i primi voli in modalità normale con comando ciclico basso e dual rate del timone, finché si acquisisce familiarità con il modo di volare del Blade Fusion 180. Individuare le velocità che meglio si adattano al proprio stile di volo.



ATTENZIONE: tentare di far volare l'elicottero tenendo sempre le spalle al sole e stando sotto vento per evitare di perdere il controllo dell'elicottero.

Atterraggio

Stabilire una condizione di volo stazionario a bassa quota. Abbassare delicatamente lo stick del gas finché l'elicottero atterra. Non inviare comandi ad alettone, elevatore o timone quando l'elicottero tocca terra.

Modalità di volo

Modalità Normale: in questa modalità il rotore ha una velocità ridotta e il passo collettivo negativo disponibile è limitato. Si consiglia di utilizzarla per il decollo, l'atterraggio e il volo diritto morbido. Non tentare mai di volare capovolti in modalità Normale.

Modalità Stunt 1: in questa modalità il rotore ha una velocità moderata costante e l'escursione del passo collettivo sarà completamente libera..

Modalità Stunt 2: in questa modalità il rotore ha una velocità elevata costante e l'escursione del passo collettivo sarà completamente libera..

Utenti DX6i e DX7s: la trasmittente ha solo due modalità di volo. I valori riportati nelle tabelle di programmazione delle trasmissioni si riferiscono alla modalità di volo Normale e Stunt 2. Se si preferisce la modalità Stunt 1 alla modalità Stunt 2, impostare il valore della curva del gas su 85%.

Quando l'elicottero è in modalità Stunt:

- la velocità del rotore è costante.
- Il rotore principale aumenta il passo negativo appena lo stick del gas/collettivo viene spostato dal centro in basso. Il passo negativo permette all'elicottero di volare capovolto e compiere manovre acrobatiche.

Per modificare la modalità di volo da Stunt a Normale e viceversa in volo stazionario, mettere lo stick del gas vicino alla posizione di hovering.

Quando si passa da una modalità all'altra, l'elicottero potrebbe salire o scendere a causa della differenza nelle curve del gas e del passo.

Se il comando del ciclico è troppo lento o troppo veloce, regolare le riduzioni di corsa, l'esponenziale o la curva del gas sulla trasmittente secondo le preferenze personali.

Per informazioni sulle impostazioni avanzate dell'AS3X, consultare la pagina dedicata al Blade Fusion 180 sul sito www.bladehelis.com.

Spegnimento per bassa tensione (LVC)

Quando la batteria raggiunge i 9 V sotto carico, l'ESC riduce la potenza fornita al motore fino allo spegnimento completo. Ciò impedisce la sovrascarica della batteria LiPo. Effettuare immediatamente l'atterraggio quando l'ESC attiva lo spegnimento per bassa tensione (LVC). Continuando a far volare il modello dopo l'attivazione della funzione LVC, la batteria può danneggiarsi e/o il velivolo può schiantarsi al suolo. I danni dovuti a impatto e i danni alla batteria causati dalla sovrascarica non sono coperti dalla garanzia.

Un'attivazione ripetuta dello spegnimento per bassa tensione (LVC) danneggia la batteria dell'elicottero.

Dopo l'uso scollegare e rimuovere dal velivolo la batteria LiPo per evitare lo scaricamento passivo. Durante la conservazione, assicurarsi che la carica della batteria non scenda sotto i 3 V per cella.

Regolazione sensibilità giroscopio

Se la coda oscilla, ridurre la sensibilità del giroscopio. Nel menu del giroscopio sulla trasmittente, ridurre gradualmente i valori di sensibilità del giroscopio finché l'elicottero si stabilizza in una particolare modalità di volo.

Se la coda deriva in volo stazionario, aumentare la sensibilità sul giroscopio. Sulla trasmittente, aumentare gradualmente i valori di sensibilità del giroscopio finché la coda inizia a oscillare. In seguito, ridurre la sensibilità finché la coda smette di oscillare in una particolare modalità di volo.

Controlli e manutenzione dopo il volo

Attacchi a sfera	Verificare che le sfere siano tenute saldamente, ma che non siano troppo strette. Se un attacco è troppo largo, potrebbe staccarsi in volo e causare un incidente. Sostituire gli attacchi usurati prima che cedano.
Pulizia	Accertarsi che la batteria non sia collegata prima di effettuare la pulizia. Rimuovere polvere e depositi con una spazzola morbida o un panno asciutto che non lascia residui.
Cuscinetti	Sostituire i cuscinetti se sono intaccati (non sono fluidi quando girano) o se fanno resistenza in certi punti.
Cablaggio	Accertarsi che i cavi non blocchino parti in movimento. Sostituire i cavi danneggiati e i connettori lenti.
Elementi di fissaggio	Accertarsi che non vi siano viti, elementi di fissaggio o connettori allentati. Non stringere eccessivamente le viti di metallo nei componenti di plastica. Serrare le viti in modo che le parti combacino perfettamente, quindi girare le viti solo 1/8 di giro in più.
Rotori	Accertarsi che le pale dei rotor e altre parti che girano velocemente non presentino danni quali incrinature, sbavature, scheggiature o graffi. Prima di volare, sostituire le parti danneggiate.
Giroscopio	Accertarsi che la ricevente sia fissata saldamente al telaio. Sostituire il nastro biadesivo, se necessario. L'elicottero si schianterà al suolo se la ricevente si stacca dal telaio dell'elicottero.

Impostazioni avanzate

Le impostazioni di fabbrica del Blade Fusion 180 sono adatte alla maggior parte degli utenti. Si consiglia di volare con i parametri di fabbrica prima di apportare eventuali correzioni.



AVVERTENZA: per ragioni di sicurezza scollegare sempre i fili del motore dall'ESC prima di procedere come segue. Dopo aver completato le regolazioni, ricollegare i fili del motore all'ESC prima di far volare il modello.

Prima di regolare i parametri di sensibilità o i servocomandi, è necessario assegnare il canale 7 (AUX2) all'interruttore Bind sulla trasmittente.

Trasmittente	Assegnazione canali	Configurazione inversione
DX6, DX6i, DX6e	Nessuna configurazione necessaria	
DX7s, DX7 (G2), DX8, DX8 (G2), DX9, DX18, DX20	7 (AUX2): interruttore I	AX2 = inversione

Parametri della sensibilità

1. Regolazione sensibilità del ciclico (predefinita 100%)

Una sensibilità elevata aumenta la stabilità. Una sensibilità troppo elevata, tuttavia, può provocare scuotimenti casuali, qualora il modello abbia un livello di vibrazioni eccessivo, e oscillazioni ad alta frequenza.

Una sensibilità bassa riduce la stabilità. Un valore troppo basso può rendere il modello meno stabile, specialmente all'aperto nel vento.

Valori di sensibilità elevati possono risultare opportuni ad alta quota o in un clima caldo. A bassa quota o in un clima freddo vale il contrario.

2. Regolazione sensibilità del ciclico I (predefinita 100%)

Una sensibilità elevata rende il modello stabile, ma può causare oscillazioni a bassa frequenza se il valore è troppo alto.

Una sensibilità bassa causa una lenta deriva del modello.

Valori di sensibilità elevati possono risultare opportuni ad alta quota o in un clima caldo. A bassa quota o in un clima freddo vale il contrario.

3. Regolazione sensibilità del ciclico D (predefinita 100%)

Una sensibilità elevata aumenta il rateo di risposta ai comandi. Se la sensibilità è troppo elevata, possono verificarsi oscillazioni ad alta frequenza.

Una sensibilità bassa rallenta la risposta ai comandi.

4. Risposta del ciclico (predefinita 100%)

Aumentando la reazione del ciclico si ottiene una risposta ai comandi più aggressiva.

Riducendo la reazione del ciclico si ottiene una risposta ai comandi meno aggressiva.

5. Regolazione sensibilità del rotore di coda P (predefinita 100%)

Una sensibilità elevata aumenta la stabilità. Una sensibilità troppo elevata, tuttavia, può provocare scuotimenti casuali, qualora il modello abbia un livello di vibrazioni eccessivo, e oscillazioni ad alta frequenza.

Una sensibilità bassa riduce la stabilità. Un valore troppo basso può rendere il modello meno stabile, specialmente all'aperto nel vento.

Valori di sensibilità elevati possono risultare opportuni ad alta quota o in un clima caldo. A bassa quota o in un clima freddo vale il contrario.

6. Regolazione sensibilità del rotore di coda I (predefinita 100%)

Una sensibilità elevata rende la coda stabile. Se la sensibilità è troppo elevata, possono verificarsi oscillazioni a bassa velocità.

Una sensibilità bassa causa la deriva occasionale della coda durante il volo.

Valori di sensibilità elevati possono risultare opportuni ad alta quota o in un clima caldo. A bassa quota o in un clima freddo vale il contrario.

7. Regolazione sensibilità del rotore di coda D (predefinita 100%)

Una sensibilità elevata aumenta la risposta ai comandi.

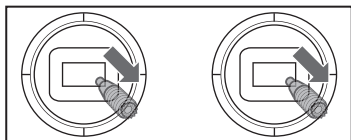
Se la sensibilità è troppo elevata, possono verificarsi oscillazioni ad alta frequenza.

Una sensibilità bassa rallenta la risposta ai comandi, ma non incide sulla stabilità.

Impostazione della modalità di regolazione della sensibilità

Utenti DX6, DX6e e DX6i:

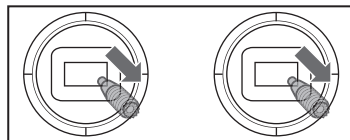
1. Abbassare completamente lo stick del gas.
2. Accendere la trasmittente.
3. Installare la batteria di volo nel telaio dell'elicottero, fissandola con la fascetta a strappo.
4. Collegare il connettore della batteria all'ESC.
5. Prima che l'inizializzazione sia terminata, spostare entrambi gli stick della trasmittente nell'angolo in basso a destra, come illustrato nella figura.



6. Quando i servocomandi si muovono, il velivolo è entrato nella modalità di regolazione della sensibilità.
7. Rilasciare gli stick e proseguire con la regolazione dei valori di sensibilità per apportare le modifiche desiderate.

Utenti DX7s, DX7 (G2), DX8, DX8 (G2), DX9, DX18 e DX20:

1. Abbassare completamente lo stick del gas.
2. Accendere la trasmittente.
3. Installare la batteria di volo nel telaio dell'elicottero, fissandola con la fascetta a strappo.
4. Collegare il connettore della batteria all'ESC.
5. Posizionare l'elicottero su una superficie piana e lasciarlo fermo, finché il LED arancio sulla ricevente diventa fisso, indicando che l'inizializzazione è terminata.
6. Spostare entrambi gli stick della trasmittente nell'angolo in basso a destra, come illustrato nella figura.



7. Tenere premuto l'interruttore Bind/Panic, finché i servi del piatto oscillante si muovono.
8. Rilasciare gli stick e l'interruttore Bind/Panic. Il modello si trova ora nella modalità di regolazione della sensibilità.
9. Proseguire con la regolazione dei valori di sensibilità per apportare le modifiche desiderate.

Regolazione dei valori di sensibilità

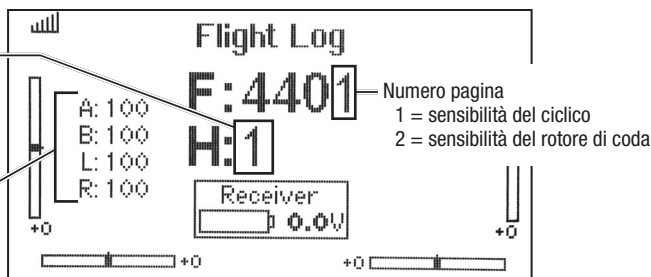
Se si usa una trasmittente Spektrum con telemetria, le regolazioni della sensibilità possono essere visualizzate nella schermata Flight Log. Per individuare questa schermata, consultare il manuale di istruzioni della trasmittente. I parametri di sensibilità attualmente selezionati lampeg-

giano sullo schermo della trasmittente. Se non si usa una trasmittente Spektrum con telemetria, i parametri e i valori di sensibilità vengono indicati dalla posizione del piatto oscillante dell'elicottero.

Schermata Flight Log

Parametro di sensibilità selezionato

Posizione valori di sensibilità



Dopo essere entrati nella modalità di regolazione della sensibilità (Gain Adjustment Mode), spostare lo stick del ciclico a destra e a sinistra per selezionare il parametro di sensibilità da regolare. Muovendo lo stick a destra si seleziona il parametro successivo. Muovendo lo stick a sinistra si seleziona il parametro precedente.

Il parametro di sensibilità selezionato viene indicato nella schermata Flight Log e dall'inclinazione del piatto oscillante sull'asse di rollio.

Il valore di sensibilità corrente del parametro selezionato viene indicato nella schermata Flight Log e dall'inclinazione del piatto oscillante (avanti o indietro), come indicato nella tabella sottostante.

Parametro #	Posizione display	Posizione piatto oscillante	Pagina #
1	A	100% a sinistra	1
2	B	50% a sinistra	1
3	L	25% a sinistra	1
4	R	Livello piatto oscillante	1
5	A	25% a destra	2
6	B	50% a destra	2
7	L	100% a destra	2

Posizione piatto oscillante	Valore sensibilità
Completamente indietro	0%
50% indietro	50%
Livellato avanti e indietro	100%
50% avanti	150%
Completamente avanti	200%

Muovere lo stick del ciclico avanti o indietro per regolare il valore di sensibilità. Spostando lo stick avanti il valore di sensibilità aumenta, spostandolo indietro il valore si riduce. È sempre meglio regolare un valore alla volta. Effettuare regolazioni di piccola entità (5% o meno) e provare il modello in volo per valutare le regolazioni effettuate.

Se si desidera ripristinare il valore predefinito del 100%, tenere lo stick del direzionale completamente a destra per 1 secondo. Il piatto oscillante si livella sull'asse di beccheggio, indicando l'impostazione della sensibilità al 100%.

Salvataggio delle regolazioni della sensibilità

Utenti DX6, DX6e e DX6i:

1. Abbassare completamente lo stick del gas e rilasciare gli stick.
2. Spostare lo stick del rotore di coda a sinistra e lasciarlo in questa posizione finché i servocomandi si muovono.
3. Rilasciare lo stick del rotore di coda per salvare le regolazioni della sensibilità.
4. Ricollegare il motore principale all'ESC. Ora il modello è pronto a volare.

Utenti DX7s, DX7 (G2), DX8, DX8 (G2), DX9, DX18 e DX20:

1. Abbassare completamente lo stick del gas e rilasciare gli stick.
2. Tenere premuto l'interruttore I, finché i servi del piatto oscillante si muovono.
3. Rilasciare l'interruttore I per salvare le regolazioni della sensibilità.
4. Ricollegare il motore principale all'ESC. Ora il modello è pronto a volare.

Regolazione servocomandi Blade Trio Fusion 180

Il Blade Fusion 180 è stato configurato in fabbrica e testato in volo. La regolazione dei servi è necessaria solo in circostanze particolari, ad esempio dopo un impatto o in caso di sostituzione di un servo o di un rinvio.

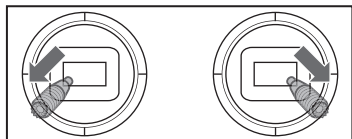


AVVERTENZA: per ragioni di sicurezza scollegare sempre i fili del motore dall'ESC prima di procedere come segue. Dopo aver completato le regolazioni, ricollegare i fili del motore all'ESC prima di far volare il modello.

Impostazione modalità di regolazione servi

Utenti DX6, DX6e e DX6i:

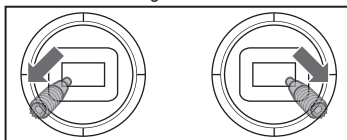
1. Abbassare completamente lo stick del gas.
2. Accendere la trasmittente.
3. Installare la batteria di volo nel telaio dell'elicottero, fissandola con una fascetta a strappo.
4. Collegare il connettore della batteria all'ESC.
5. Prima che l'inizializzazione sia terminata, posizionare lo stick sinistro nell'angolo in basso a sinistra e lo stick destro nell'angolo in basso a destra, come illustrato nella figura.



6. Quando i servocomandi del piatto oscillante si muovono, il velivolo è entrato nella modalità di regolazione dei servi.
7. Rilasciare gli stick e passare alla regolazione della posizione neutra dei servi per apportare le modifiche desiderate.

Utenti DX7s, DX7 (G2), DX8, DX8 (G2), DX9, DX18 e DX20:

1. Abbassare completamente lo stick del gas.
2. Accendere la trasmittente.
3. Installare la batteria di volo nel telaio dell'elicottero, fissandola con una fascetta a strappo.
4. Collegare il connettore della batteria all'ESC.
5. Posizionare l'elicottero su una superficie piana e lasciarlo fermo, finché il LED arancio sulla ricevente diventa fisso, indicando che l'inizializzazione è terminata.
6. Posizionare lo stick sinistro nell'angolo in basso a sinistra e lo stick destro nell'angolo in basso a destra, come illustrato nella figura.



7. Tenere premuto l'interruttore Bind/Panic, finché i servi del piatto oscillante si muovono.
8. Rilasciare gli stick e l'interruttore Bind/Panic. Ora il modello si trova nella modalità di regolazione dei servi.
9. Passare alla regolazione della posizione neutra dei servi per apportare le modifiche desiderate.

Regolazione della posizione neutra dei servi

Quando il modello si trova nella modalità di regolazione dei servi, i comandi degli stick e del giroscopio sono disabilitati e i servi sono fissi in posizione neutra. Verificare che le squadrette dei servi siano perpendicolari ai servi.

- Se le squadrette sono perpendicolari ai servi, non è necessaria alcuna regolazione. Uscire dalla modalità di regolazione dei servi.
- Se una o più squadrette non sono perpendicolari ai servi, proseguire con la procedura di regolazione dei servi.

Guardando i servi del piatto oscillante, inserire il comando del ciclico a destra e rilasciare. Uno dei servi avrà un sussulto, indicando quello selezionato. Premere il ciclico a destra e rilasciare, finché il servo che deve essere regolato viene selezionato.

Livellamento piatto oscillante

Prima di salvare le regolazioni effettuate e uscire dalla modalità di regolazione dei servi, verificare che il piatto oscillante sia livellato e che entrambe le pale del rotore principale siano a 0 gradi.

Salvataggio delle regolazioni dei servi

Utenti DX6, DX6e e DX6i:

1. Abbassare completamente lo stick del gas e rilasciare gli stick.
2. Spostare lo stick del rotore di coda a sinistra e lasciarlo in questa posizione finché i servocomandi si muovono.
3. Rilasciare lo stick del rotore di coda per salvare le regolazioni dei servi.
4. Ricollegare il motore principale all'ESC. Ora il modello è pronto a volare.

Dopo aver selezionato il servo da regolare, spostare lo stick del ciclico avanti o indietro per regolare la posizione neutra del servo nella direzione desiderata.

Se si desidera riportare il servo attuale nella posizione neutra predefinita, tenere lo stick del direzionale completamente a destra per 1 secondo.

L'intervallo di regolazione è limitato. Se non è possibile portare la squadretta in posizione perpendicolare al servo, è necessario riportare il servo nella posizione neutra predefinita, rimuovere la squadretta e rimetterla nella posizione il più possibile perpendicolare al servo. Ora è possibile regolare la posizione neutra del servo spostando avanti/indietro lo stick del ciclico.

In caso contrario, se necessario, regolare i rinvii.

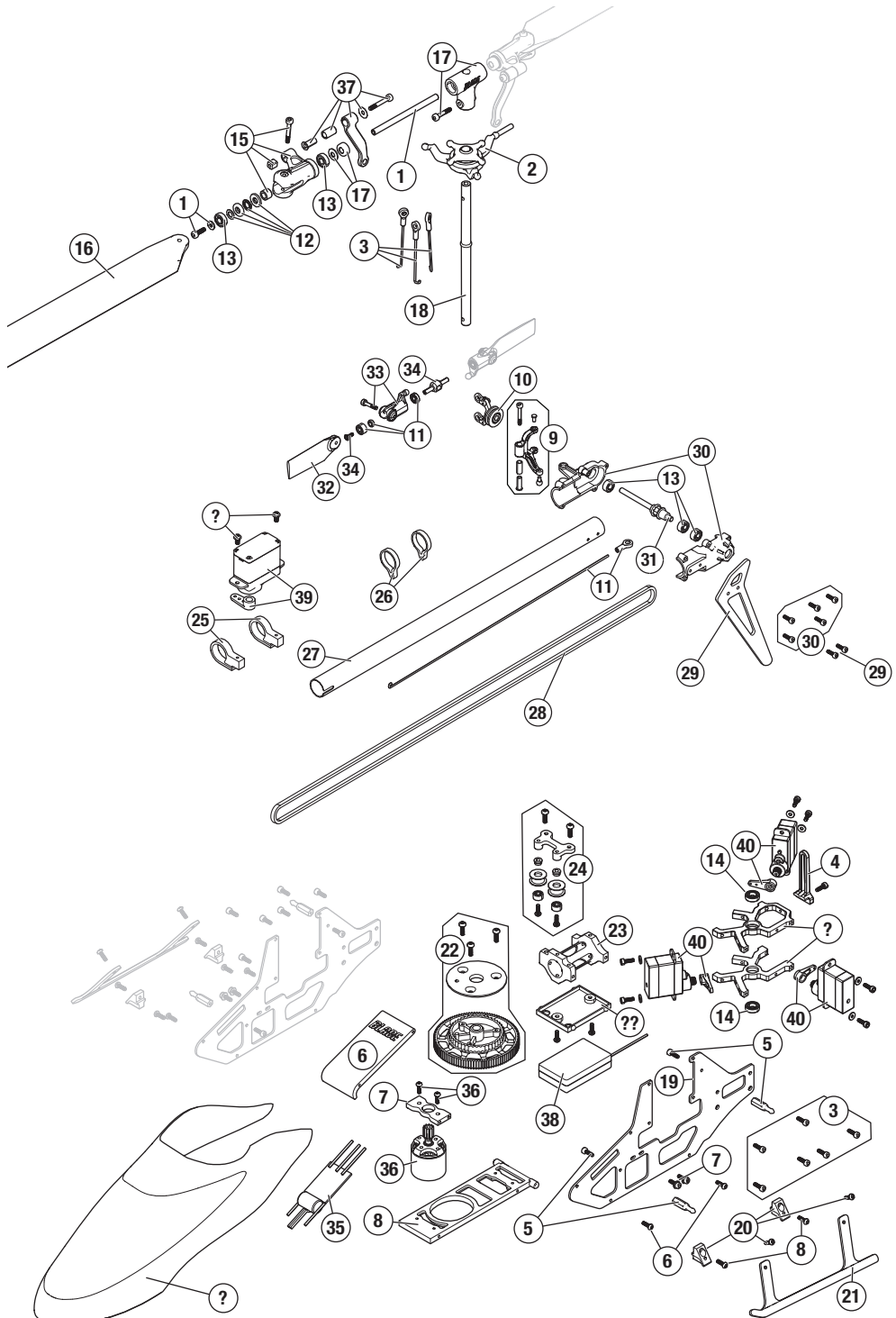
Utenti DX7s, DX7 (G2), DX8, DX8 (G2), DX9, DX18 e DX20:

1. Abbassare completamente lo stick del gas e rilasciare gli stick.
2. Tenere premuto l'interruttore I, finché i servi del piatto oscillante si muovono.
3. Rilasciare l'interruttore I per salvare le regolazioni dei servi.
4. Ricollegare il motore principale all'ESC. Ora il modello è pronto a volare.

Tutte le impostazioni vengono salvate internamente, in modo che le regolazioni effettuate vengano richiamate ad ogni inizializzazione del modello.

Guida alla risoluzione dei problemi Blade Trio Fusion 180

Problema	Possibile causa	Soluzione
L'elicottero non si connette alla trasmittente (durante il binding)	La batteria di volo/della trasmittente è quasi scarica	Caricare completamente o sostituire la batteria di volo e/o le batterie della trasmittente
	La ricevente non è in modalità bind	Accertarsi che il connettore bind sia collegato all'estensione della presa Bind sulla ricevente
	La trasmittente non è in modalità Bind	Per ulteriori istruzioni sulla procedura di connessione, consultare il manuale della propria trasmittente
	La trasmittente è troppo vicina all'elicottero durante la procedura di connessione	Spegnerla la trasmittente. Allontanare la trasmittente dall'elicottero. Scollegare la batteria di volo dall'elicottero, ricollegarla e seguire le istruzioni per la connessione
L'elicottero non si connette alla trasmittente (dopo il binding)	L'elicottero è connesso a una memoria diversa (solo trasmissioni ModelMatch)	Scollegare la batteria di volo. Scegliere la memoria giusta sulla trasmittente. Ricollegare la batteria di volo
	La batteria di volo/della trasmittente è quasi scarica	Sostituire o ricaricare le batterie
La ricevente non si inizializza	L'elicottero è stato mosso durante l'inizializzazione	In caso di vento, appoggiare l'elicottero sul fianco durante l'inizializzazione
	La trasmittente è spenta	Accendere la trasmittente
	Le superfici di controllo non sono centrate	Centrare i comandi dell'elevatore, dell'alettone e del direzionale. Accertarsi che il motore sia in posizione neutra
L'elicottero non risponde al comando motore, ma risponde agli altri comandi	Lo stick del gas e/o il suo trim sono posizionati troppo in alto	Abbassare completamente lo stick del gas e il suo trim
	La trasmittente non è in modalità di volo normale	Impostare la modalità di volo normale
	La funzione Throttle Hold è attivata	Accertarsi che la funzione Throttle Hold sia disattivata
	Il motore non è collegato all'ESC o i fili sono danneggiati	Collegare i fili del motore all'ESC e controllare se sono danneggiati
	Batteria di volo quasi scarica	Sostituire o ricaricare la batteria di volo
	Il canale del motore è invertito	Spegnerla l'elicottero. Invertire il canale del motore sulla trasmittente
L'elicottero non è alimentato	La batteria di volo è quasi scarica	Caricare completamente la batteria di volo
	La batteria di volo è vecchia o danneggiata	Sostituire la batteria di volo
	Le celle della batteria di volo non sono bilanciate	Caricare completamente la batteria di volo, lasciando che il caricabatteria abbia il tempo necessario per bilanciare le celle
	Il modello riceve una tensione eccessiva attraverso il circuito BEC	Controllare che i servocomandi e il motore dell'elicottero non siano danneggiati
L'elicottero non decolla	Il rotore principale non gira nel verso corretto	Accertarsi che il rotore principale giri in senso orario. Consultare il test di controllo del motore
	Le impostazioni sulla trasmittente non sono corrette	Controllare le impostazioni della curva del motore e del passo
	La batteria di volo è quasi scarica	Caricare completamente la batteria di volo
	Le pale del rotore principale sono installate al contrario	Installare le pale del rotore principale con il lato più spesso come bordo d'attacco
La coda dell'elicottero gira fuori controllo	Il comando del direzionale e/o la direzione del sensore sono invertiti	Accertarsi che il comando e il sensore del direzionale funzionino nella direzione corretta
	Il servocomando della coda è danneggiato	Verificare che il servocomando del direzionale non sia danneggiato e sostituirlo, se necessario
	La corsa della squadretta di comando non è sufficiente	Verificare che la corsa della squadretta di comando del direzionale sia sufficiente e regolare, se necessario
L'elicottero oscilla in volo	La velocità del rotore è troppo bassa	Aumentare la velocità del rotore dell'elicottero mediante le impostazioni della trasmittente e/o usando un pacco batterie caricato di recente
	Gli ammortizzatori sono usurati	Sostituire gli ammortizzatori del rotore principale



Parti di ricambio

#	Parte #	Descrizione
1	BLH3403	Set alberino oscillante: 180 CFX
2	BLH3406	Piatto oscillante: 180 CFX
3	BLH3410	Set rinvii servocomandi: 180 CFX
4	BLH3412	Staffa antirotazione: 180 CFX
5	BLH3414	Set supporti capottina: 180 CFX
6	BLH3415	Portabatteria: 180 CFX
7	BLH3416	Supporto motore: 180 CFX
8	BLH3418	Piastra inferiore: 180 CFX
9	BLH3433	Squadretta passo di coda: 180 CFX
10	BLH3434	Slider passo di coda: 180 CFX
11	BLH3436	Set cuscinetti pinze rotore di coda: 180 CFX
12	BLH3438	Cuscinetto reggispinta 2,5 x 6 x 2,8 mm: 180 CFX
13	BLH3439	Cuscinetto radiale 2,5 x 6 x 1,8 mm: 180 CFX
14	BLH3704	Cuscinetto radiale 4 x 7 x 2 mm
15	BLH3754	Pinze portapale BLADE (3): Trio 180 CFX
16	BLH5801	Fusion 180mm Main Blade Set
17	BLH5802	Main Rotor Headblock: Fusion 180
18	BLH5803	Albero principale: Fusion 180
19	BLH5804	Frame (1): Fusion 180
20	BLH5805	Landing Gear Mount (4): Fusion 180
21	BLH5806	Carrello di atterraggio: Fusion 180

#	Parte #	Descrizione
22	BLH5807	Ruota principale / Puleggia cinghia anteriore: Fusion 180
23	BLH5808	Cassa anteriore della parte anteriore: Fusion 180
24	BLH5809	Guida della cintura di coda: Fusion 180
25	BLH5810	Tail Servo Boom Mount: Fusion 180
26	BLH5811	Asta di spinta / guida: Fusion 180
27	BLH5812	Tail Boom (2): Fusion 180
28	BLH5813	Cintura di coda: Fusion 180
29	BLH5814	Pinna verticale verniciata: Fusion 180
30	BLH5815	Coda posteriore: Fusion 180
31	BLH5816	Albero di coda con puleggia: Fusion 180
32	BLH5817	Set di foderi per coda Fusion 36mm
33	BLH5818	Set impugnatura di coda: Fusion 180
34	BLH5819	Mozzo del rotore di coda: Fusion 180
35	BLH5820	ESC senza spazzole 20A: Fusion 180
36	BLH5821	Motore Brushless 1310-3600Kv: Fusion 180
37	BLH5822	Follower Arms: Fusion 180
38	SPMAR6335	Ricevitore Nanolite AR6335 6 canali AS3X
39	SPMSH2070	Servo digitale sub-micro per coda 7,6 g, JST
40	SPMSH2070T	Servo digitale sub-micro ingranaggio metallico 7,6 g, JST

Parti opzionali

Parte #	Descrizione
SPMX4504S50	14,8V 450mAh 4S 50C Smart LiPo Battery, JST
BLH3402C	Pale rotore principale in fibra di carbonio: 180 CFX
BLH3409	Capottina (fornita in dotazione): 180 CFX
BLH3409A	Capottina opzionale: 180 CFX
BLH3431A	Set scocca coda in alluminio: 180 CFX
BLH3433A	Squadretta passo coda in alluminio: 180 CFX
BLH3434A	Slider passo coda in alluminio: 180 CFX

Parte #	Descrizione
DYNC2005	Caricabatteria AC Prophet Sport 35 W per batterie LiPo
	Solo trasmettente DX6i DSMX 6 canali
	Solo trasmettente DX6 DSMX 6 canali
	Solo trasmettente DX7s DSMX 7 canali
	Solo trasmettente DX8 DSMX 8 canali
	Solo trasmettente DX9 DSMX 9 canali
	Solo trasmettente DX18 DSMX 18 canali
	Solo trasmettente DX20 DSMX 20 canali

Garanzia

Periodo di garanzia

Garanzia esclusiva - Horizon Hobby, LLC (Horizon) garantisce che il prodotto acquistato (il "Prodotto") sarà privo di difetti relativi ai materiali e di eventuali errori di montaggio alla data di acquisto. Il periodo di garanzia è conforme alle disposizioni legali del paese nel quale il prodotto è stato acquistato. Tale periodo di garanzia ammonta a 6 mesi e si estende ad altri 18 mesi dopo tale termine.

Limiti della garanzia

(a) La garanzia è limitata all'acquirente originale (Acquirente) e non è cedibile a terzi. L'acquirente ha il diritto a far riparare o a far sostituire la merce durante il periodo di questa garanzia. La garanzia copre solo quei prodotti acquistati presso un rivenditore autorizzato Horizon. Altre transazioni di terze parti non sono coperte da questa garanzia. La prova di acquisto è necessaria per far valere il diritto di garanzia. Inoltre, Horizon si riserva il diritto di cambiare o modificare i termini di questa

garanzia senza alcun preavviso e di escludere tutte le altre garanzie già esistenti.

- (b) Horizon non si assume alcuna garanzia per la disponibilità del prodotto, per l'adeguatezza o l'idoneità del prodotto a particolari previsti dall'utente. È sola responsabilità dell'acquirente il fatto di verificare se il prodotto è adatto agli scopi da lui previsti.
- (c) Richiesta dell'acquirente – spetta soltanto a Horizon, a propria discrezione riparare o sostituire qualsiasi prodotto considerato difettoso e che rientra nei termini di garanzia. Queste sono le uniche rimesse a cui l'acquirente si può appellare, se un prodotto è difettoso.

Horizon si riserva il diritto di controllare qualsiasi componente utilizzato che viene coinvolto nella rivalsa di garanzia. Le decisioni relative alla sostituzione o alla riparazione sono a discrezione di Horizon. Questa garanzia non copre dei danni superficiali o danni

per cause di forza maggiore, uso errato del prodotto, un utilizzo che viola qualsiasi legge, regolamentazione o disposizione applicabile, negligenza, uso ai fini commerciali, o una qualsiasi modifica a qualsiasi parte del prodotto.

Questa garanzia non copre danni dovuti ad un'installazione errata, ad un funzionamento errato, ad una manutenzione o un tentativo di riparazione non idonei a cura di soggetti diversi da Horizon. La restituzione del prodotto a cura dell'acquirente, o da un suo rappresentante, deve essere approvata per iscritto dalla Horizon.

Limiti di danno

Horizon non si riterrà responsabile per danni speciali, diretti, indiretti o consequenziali; perdita di profitto o di produzione; perdita commerciale connessa al prodotto, indipendentemente dal fatto che la richiesta si basa su un contratto o sulla garanzia. Inoltre la responsabilità di Horizon non supera mai in nessun caso il prezzo di acquisto del prodotto per il quale si chiede la responsabilità. Horizon non ha alcun controllo sul montaggio, sull'utilizzo o sulla manutenzione del prodotto o di combinazioni di vari prodotti. Quindi Horizon non accetta nessuna responsabilità per danni o lesioni derivanti da tali circostanze. Con l'utilizzo e il montaggio del prodotto l'utente acconsente a tutte le condizioni, limitazioni e riserve di garanzia citate in questa sede.

Qualora l'utente non fosse pronto ad assumersi tale responsabilità associata all'uso del prodotto, si suggerisce di restituire il prodotto intatto, mai usato e immediatamente presso il venditore.

Indicazioni di sicurezza

Questo è un prodotto sofisticato di hobbistica e non è un giocattolo. Esso deve essere manipolato con cautela, con giudizio e richiede delle conoscenze basilari di meccanica e delle facoltà mentali di base. Se il prodotto non verrà manipolato in maniera sicura e responsabile potrebbero risultare delle lesioni, dei gravi danni a persone, al prodotto o all'ambiente circostante. Questo prodotto non è concepito per essere usato dai bambini senza una diretta supervisione di un adulto. Il manuale del prodotto contiene le istruzioni di sicurezza, di funzionamento e di manutenzione del prodotto stesso. È fondamentale leggere e seguire tutte le istruzioni e le avvertenze nel manuale prima di mettere in funzione il prodotto. Solo così si eviterà un utilizzo errato e si preveniranno incidenti, lesioni o danni.

Domande, assistenza e riparazioni

Il vostro negozio locale e/o luogo di acquisto non possono fornire

garanzie di assistenza o riparazione senza previo colloquio con Horizon. Questo vale anche per le riparazioni in garanzia. Quindi in tale casi bisogna interpellare un rivenditore, che si metterà in contatto subito con Horizon per prendere una decisione che vi possa aiutare nel più breve tempo possibile.

Manutenzione e riparazione

Se il prodotto deve essere ispezionato o riparato, si prega di rivolgersi ad un rivenditore specializzato o direttamente ad Horizon. Il prodotto deve essere imballato con cura. Bisogna far notare che i box originali solitamente non sono adatti per effettuare una spedizione senza subire alcun danno. Bisogna effettuare una spedizione via corriere che fornisce una tracciabilità e un'assicurazione, in quanto Horizon non si assume alcuna responsabilità in relazione alla spedizione del prodotto. Inserire il prodotto in una busta assieme ad una descrizione dettagliata degli errori e ad una lista di tutti i singoli componenti spediti. Inoltre abbiamo bisogno di un indirizzo completo, di un numero di telefono per chiedere ulteriori domande e di un indirizzo e-mail.

Garanzia e riparazione

Le richieste in garanzia verranno elaborate solo se è presente una prova d'acquisto in originale proveniente da un rivenditore specializzato autorizzato, nella quale è ben visibile la data di acquisto. Se la garanzia viene confermata, allora il prodotto verrà riparato o sostituito. Questa decisione spetta esclusivamente a Horizon Hobby.

Riparazioni a pagamento

Se bisogna effettuare una riparazione a pagamento, effettueremo un preventivo che verrà inoltrato al vostro rivenditore. La riparazione verrà effettuata dopo l'autorizzazione da parte del vostro rivenditore. La somma per la riparazione dovrà essere pagata al vostro rivenditore. Le riparazioni a pagamento avranno un costo minimo di 30 minuti di lavoro e in fattura includeranno le spese di restituzione. Qualsiasi riparazione non pagata e non richiesta entro 90 giorni verrà considerata abbandonata e verrà gestita di conseguenza.

ATTENZIONE: Le riparazioni a pagamento sono disponibili solo sull'elettronica e sui motori. Le riparazioni a livello meccanico, soprattutto per gli elicotteri e le vetture RC, sono molto costose e devono essere effettuate autonomamente dall'acquirente.

10/15

Garanzia e Assistenza - Informazioni per i contatti

Stato di acquisto	Horizon Hobby	Telefono/Indirizzo e-mail	Indirizzo
Unione Europea	Horizon Technischer Service Sales: Horizon Hobby GmbH	service@horizonhobby.de +49 (0) 4121 2655 100	Hanskampring 9 D 22885 Barsbüttel, Germany

Informazioni sulla conformità per l'Unione Europea

Dichiarazione di Conformità EU BLH5850

Horizon Hobby, LLC con la presente dichiara che il prodotto è conforme ai requisiti essenziali e ad altre disposizioni rilevanti della direttiva RED.

Una copia della dichiarazione di conformità per l'Unione Europea è disponibile all'indirizzo:

<http://www.horizonhobby.com/content/support-render-compliance>.

Istruzioni del RAEE per lo smaltimento da parte di utenti dell'Unione Europea



Questo prodotto non deve essere smaltito assieme ai rifiuti domestici. Al contrario, l'utente è responsabile dello smaltimento di tali rifiuti che devono essere portati in un centro di raccolta designato per il riciclaggio di rifiuti elettrici e apparecchiature elettroniche. La raccolta differenziata e il riciclaggio di tali rifiuti provenienti

da apparecchiature nel momento dello smaltimento aiuteranno a preservare le risorse naturali e garantiranno un riciclaggio adatto a proteggere il benessere dell'uomo e dell'ambiente. Per maggiori informazioni sui centri di raccolta, contattare il proprio ufficio locale, il servizio di smaltimento rifiuti o il negozio presso il quale è stato acquistato il prodotto.



BLADE®

©2019 Horizon Hobby, LLC.

Blade, E-flite, Prophet, AS3X, DSM, DSM2, DSMX, Spektrum AirWare, ModelMatch, BNF, the BNF logo and the Horizon Hobby logo are trademarks or registered trademarks of Horizon Hobby, LLC.

The Spektrum trademark is used with permission of Bachmann Industries, Inc.

All other trademarks, service marks or logos are property of their respective owners.

Patents pending.

Created 05/19

59259.3

BLH5850